

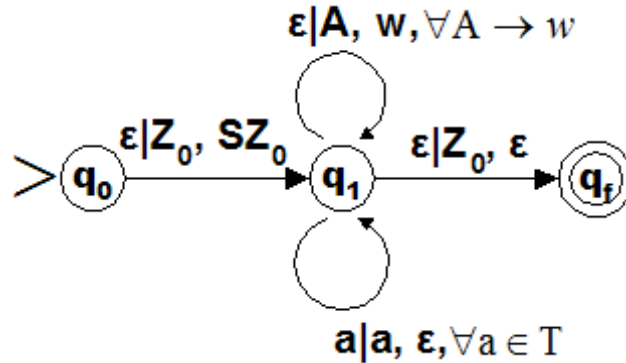
3.6 ΑΥΤΟΜΑΤΑ ΣΤΟΙΒΑΣ ΚΑΙ ΓΡΑΣ

Θεώρημα: Μια γλώσσα L είναι ΓΛΑΣ αν και μόνον αν $L = N(M)$, για κάποιο ΑΣ M .

Κατασκευή ΑΣ από ΓΡΑΣ

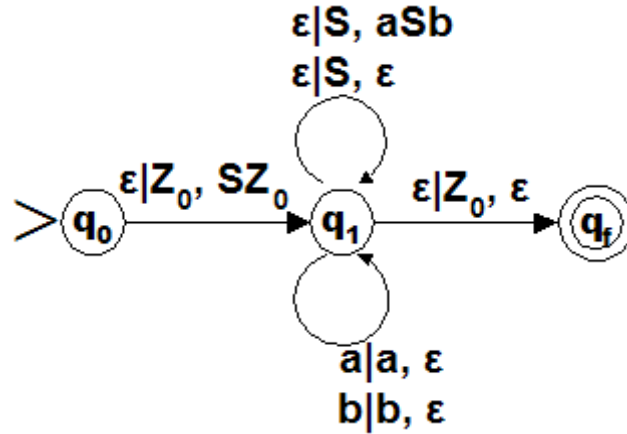
Έστω $G = (V, T, R, S)$ ΓΡΑΣ και $L = L(G)$ η παραγόμενη ΓΛΑΣ. Θα κατασκευάσουμε ένα ΑΣ $M = (Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, Z_0, F)$ τέτοιο ώστε $N(M) = L(G)$ ως εξής:

$$\begin{aligned} Q &= \{q_0, q_1, q_f\}, F = \{q_f\}, \\ \Gamma &= V \cup T \cup \{Z_0\}. \\ \delta(q_0, \varepsilon, Z_0) &= (q_1, SZ_0), \\ \delta(q_1, \varepsilon, A) &\ni (q_1, w) \text{ αν } A \rightarrow w \text{ είναι κανόνας του } R, \\ \delta(q_1, a, a) &\ni (q_1, \varepsilon) \text{ αν } a \in T, \\ \delta(q_1, \varepsilon, Z_0) &= (q_f, \varepsilon). \end{aligned}$$



Παράδειγμα 1: Έστω $G = (\{S\}, \{a, b\}, \{S \rightarrow aSb \mid \varepsilon\}, S)$ η ΓΡΑΣ που παράγει την ΓΛΑΣ $\{a^i b^i : i \geq 0\}$. Θα κατασκευάσουμε το αντίστοιχο ΑΣ $M = (Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, Z_0, F)$ ως εξής:

$$\begin{aligned} Q &= \{q_0, q_1, q_f\}, \Sigma = \{a, b\}, \Gamma = \{S, a, b, Z_0\}, F = \{q_f\}, \\ \delta(q_0, \varepsilon, Z_0) &= (q_1, SZ_0), \\ \delta(q_1, \varepsilon, S) &= \{(q_1, aSb), (q_1, \varepsilon)\}, \\ \delta(q_1, a, a) &= (q_1, \varepsilon), \\ \delta(q_1, b, b) &= (q_1, \varepsilon), \\ \delta(q_1, \varepsilon, Z_0) &= (q_f, \varepsilon). \end{aligned}$$



Π.χ., η πορεία της λέξης $aaabbb$ είναι:

$$\begin{aligned}
 (q_0, aaabbb, Z_0) &\vdash (q_1, aaabbb, SZ_0) \vdash (q_1, aaabbb, aSbZ_0) \vdash \\
 &\vdash (q_1, aabbb, SbZ_0) \vdash (q_1, aabbb, aSbbZ_0) \vdash \\
 &\vdash (q_1, abbb, SbbZ_0) \vdash (q_1, abbb, aSbbbZ_0) \vdash \\
 &\vdash (q_1, bbb, SbbbZ_0) \vdash (q_1, bbb, bbZ_0) \vdash \\
 &\vdash (q_1, bb, bbZ_0) \vdash (q_1, b, bZ_0) \vdash \\
 &\vdash (q_1, \varepsilon, Z_0) \vdash (q_f, \varepsilon, \varepsilon).
 \end{aligned}$$

Κατασκευή ΓρΑΣ από ΑΣ

Έστω το ΑΣ $M = (Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, Z_0, F)$, για το οποίο υποθέτουμε ότι:

- $F = \{q_f\}$ (μόνο μια κατάσταση) και το ΑΣ εισέρχεται στην τελική κατάσταση μόνο με άδεια στοίβα.
- Όλες οι μεταβάσεις είναι της μορφής:

$$\delta(q, a, A) = \{c_1, c_2, \dots, c_n\},$$

όπου, για κάθε i ,

$$c_i = (p, \varepsilon) \text{ ή } c_i = (p, BC),$$

για κάποια $p \in Q, B, C \in \Gamma$.

Θα κατασκευάσουμε μια ΓρΑΣ ως εξής:

$$\begin{aligned}
 W &= \{[qAp] : q, p \in Q \text{ και } A \in \Gamma\}, \\
 S &= [q_0 Z_0 q_f], \\
 T &= \Sigma,
 \end{aligned}$$

και οι κανόνες του R είναι της μορφής:

- $[qAp] \rightarrow a$, όταν $\delta(q, a, A) \ni (p, \varepsilon)$,

- $[q_i A q_m] \rightarrow a[q_j B q_n][q_n C q_m]$, για κάθε n, m τ.ώ. $q_n, q_m \in Q$, όταν $\delta(q_i, a, A) \ni (q_j, BC)$.

Παράδειγμα 2: Έστω το ΑΣ $M = (\{q_0, q_1, q_f\}, \{a, b\}, \{A, Z_0\}, \delta, q_0, Z_0, \{q_f\})$ με μεταβάσεις:

$$\begin{aligned} \delta(q_0, a, Z_0) &= (q_0, AZ_0), \\ \delta(q_0, a, A) &= (q_0, AA), \\ \delta(q_0, b, A) &= (q_1, \varepsilon), \\ \delta(q_1, b, A) &= (q_1, \varepsilon), \\ \delta(q_1, \varepsilon, A) &= (q_1, \varepsilon), \\ \delta(q_1, \varepsilon, Z_0) &= (q_f, \varepsilon). \end{aligned}$$

Κατασκευάζουμε την αντίστοιχη ΓρΑΣ $G = (V, T, R, S)$ με

$$\begin{aligned} V &= \{[q_0 A q_0], [q_0 A q_1], [q_0 A q_f] \equiv S, [q_0 Z_0 q_0], [q_0 Z_0 q_1], [q_0 Z_0 q_f], \\ &\quad [q_1 A q_0], [q_1 A q_1], [q_1 A q_f], [q_1 Z_0 q_0], [q_1 Z_0 q_1], [q_1 Z_0 q_f], \\ &\quad [q_f A q_0], [q_f A q_1], [q_f A q_f], [q_f Z_0 q_0], [q_f Z_0 q_1], [q_f Z_0 q_f]\}, \\ T &= \{a, b\}, \end{aligned}$$

όπου οι κανόνες του R παράγονται ως εξής:

$$\begin{aligned} \eta \text{ μετάβαση } \delta(q_0, b, A) &= (q_1, \varepsilon) \text{ δημιουργεί τον κανόνα } [q_0 A q_1] \rightarrow b, \\ \eta \text{ μετάβαση } \delta(q_1, b, A) &= (q_1, \varepsilon) \text{ δημιουργεί τον κανόνα } [q_1 A q_1] \rightarrow b, \\ \eta \text{ μετάβαση } \delta(q_1, \varepsilon, A) &= (q_1, \varepsilon) \text{ δημιουργεί τον κανόνα } [q_1 A q_1] \rightarrow \varepsilon, \\ \eta \text{ μετάβαση } \delta(q_1, \varepsilon, Z_0) &= (q_f, \varepsilon) \text{ δημιουργεί τον κανόνα } [q_1 Z_0 q_f] \rightarrow \varepsilon, \end{aligned}$$

η μετάβαση $\delta(q_0, a, Z_0) = (q_0, AZ_0)$ δημιουργεί τους κανόνες:

$$\begin{aligned} [q_0 Z_0 q_0] &\rightarrow a[q_0 A q_0][q_0 Z_0 q_0] \mid a[q_0 A q_1][q_1 Z_0 q_0] \mid a[q_0 A q_f][q_f Z_0 q_0], \\ [q_0 Z_0 q_1] &\rightarrow a[q_0 A q_0][q_0 Z_0 q_1] \mid a[q_0 A q_1][q_1 Z_0 q_1] \mid a[q_0 A q_f][q_f Z_0 q_f], \\ [q_0 Z_0 q_f] &\rightarrow a[q_0 A q_0][q_0 Z_0 q_f] \mid a[q_0 A q_1][q_1 Z_0 q_f] \mid a[q_0 A q_f][q_f Z_0 q_f], \end{aligned}$$

κι η μετάβαση $\delta(q_0, a, A) = (q_0, AA)$ δημιουργεί τους κανόνες:

$$\begin{aligned} [q_0 A q_0] &\rightarrow a[q_0 A q_0][q_0 A q_0] \mid a[q_0 A q_1][q_1 A q_0] \mid a[q_0 A q_f][q_f A q_0], \\ [q_0 A q_1] &\rightarrow a[q_0 A q_0][q_0 A q_1] \mid a[q_0 A q_1][q_1 A q_1] \mid a[q_0 A q_f][q_f A q_1], \\ [q_0 A q_f] &\rightarrow a[q_0 A q_0][q_0 A q_f] \mid a[q_0 A q_1][q_1 A q_f] \mid a[q_0 A q_f][q_f A q_f]. \end{aligned}$$

Παρατηρούμε ότι οι χρησιμοποιούμενες μεταβλητές είναι μόνο οι:

$$V = \{[q_0 Z_0 q_f] \equiv S, [q_0 A q_0], [q_0 A q_1], [q_0 A q_f], [q_0 Z_0 q_0], [q_0 Z_0 q_1], [q_1 Z_0 q_f], [q_1 A q_1]\},$$

ενώ όλες οι άλλες μεταβλητές είναι άχρηστες κι, επομένως, διαγράφονται από τους κανόνες εκείνους που τις περιέχουν.

ΑΣΚΗΣΕΙΣ

1. Βρείτε ένα ΑΣ που αναγνωρίζει τις ΓΛΑΣ, οι οποίες παράγονται από τις παρακάτω ΓΡΑΣ:

- (i) $S \rightarrow aSa|bSb|c,$
- (ii) $S \rightarrow aAA, A \rightarrow bS|aS|a,$
- (iii) $S \rightarrow aSb|aSbb|\varepsilon,$
- (iv) $S \rightarrow aABB|aAA,$
 $A \rightarrow aBB|\varepsilon,$
 $B \rightarrow bBB|A.$

2. Βρείτε μια ΓΡΑΣ που παράγει την ΓΛΑΣ, η οποία αναγνωρίζεται από τα παρακάτω ΑΣ $M = (Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, Z_0, F)$:

- (i) $Q = \{q_0, q_1, q_2, q_f\}, F = \{q_f\}, \Sigma = \{a, b\}, \Gamma = \{a, c\}, Z_0 = c,$
 $\delta(q_0, a, c) = (q_0, ac),$
 $\delta(q_0, a, a) = (q_f, \varepsilon),$
 $\delta(q_0, b, a) = (q_1, \varepsilon),$
 $\delta(q_1, \varepsilon, c) = (q_2, \varepsilon),$
 $\delta(q_f, \varepsilon, c) = (q_0, ac).$
- (ii) $Q = \{q_0, q_f\}, F = \{q_f\}, \Sigma = \{a, b\}, \Gamma = \{a, c\}, Z_0 = c,$
 $\delta(q_0, a, c) = (q_0, ac),$
 $\delta(q_0, b, a) = (q_0, aa),$
 $\delta(q_0, a, a) = (q_f, \varepsilon).$
- (iii) $Q = \{q_0, q_1, q_f\}, F = \{q_f\}, \Sigma = \{a, b\}, \Gamma = \{a, c\}, Z_0 = c,$
 $\delta(q_0, a, c) = (q_0, ac),$
 $\delta(q_0, a, a) = (q_0, a),$
 $\delta(q_0, b, a) = (q_1, \varepsilon),$
 $\delta(q_1, \varepsilon, c) = (q_f, \varepsilon).$
- (iv) $Q = \{q_0, q_f\}, F = \{q_f\}, \Sigma = \{a, b\}, \Gamma = \{a, c\}, Z_0 = c,$
 $\delta(q_0, a, c) = (q_0, ac),$
 $\delta(q_0, b, a) = (q_0, aa),$
 $\delta(q_0, a, a) = (q_f, \varepsilon).$